

## 02 – Oscilações Amortecidas

### Exercícios Resolvidos

#### Exercício Resolvido 2.1

Um oscilador é constituído por uma massa  $m = 1\text{ kg}$  que está presa a uma mola de constante  $k = 100\text{ N/m}$  e sofre atrito viscoso com coeficiente  $b = 1\text{ Ns/m}$ . Encontre a equação diferencial que descreve seu movimento. Essa equação é suficiente para determinar a posição do oscilador em função do tempo?

Resolução:

Das constantes no enunciado, encontramos a frequência:

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} = 10\text{ rad/s}$$

e a constante de amortecimento:

$$\gamma = \frac{b}{m} = 1\text{ s}^{-1}$$

A equação diferencial é dada pela equação (2.4):

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{dx}{dt} + 10x = 0$$

Essa equação é insuficiente para determinar a posição do oscilador em função do tempo, porque sua solução depende das condições iniciais, que não foram dadas.

#### Exercício Resolvido 2.2

Obtenha a igualdade equivalente à equação  $z(t) = z_0 e^{-(\gamma-s)t}$  para o oscilador harmônico simples.

Resolução:

A equação diferencial do oscilador harmônico simples é:

$$a = -\omega_0^2 x$$

Nesse caso, a equação  $\frac{dz}{dt} = -\gamma v - \omega_0^2 x + sv$  toma a forma:

$$\frac{dz}{dt} = -\omega_0^2 x + sv$$

A partir da equação  $z(t) = v(t) + sx(t)$ , escrevemos agora que  $v = z - sx$  e inserimos essa expressão no lugar de  $v$  no lado direito da expressão para  $dz/dt$ . O resultado é:

$$\frac{dz}{dt} = sz - (s^2 + \omega_0^2)x$$

Para simplificar, escolhamos  $s$  de forma a anular o termo proporcional a  $x$  no lado direito, isto é, escolhamos:

$$s = \pm i\omega_0.$$

Com isso a equação diferencial para  $z$  se reduz a:

$$\frac{dz}{dt} = \pm i\omega_0 z$$

que tem solução simples:

$$z(t) = z_0 e^{\pm i\omega_0 t}$$

onde  $z_0$  é  $z(t = 0)$ .

### Exercício Resolvido 2.3

Encontre a posição  $x(t)$  no regime sobreamortecido para condições iniciais  $x(0) = x_0$  e  $v(0) = 0$ , isto é, para um oscilador que está inicialmente parado no ponto  $x_0$ .

#### Resolução:

Das condições iniciais, podemos ver que  $z(0) \equiv v(0) + sx(0) = sx_0$ . A equação  $z(t) = z_0 e^{-(\gamma-s)t}$ , portanto, assume a forma:

$$v(t) + s^+ x(t) = s^+ x_0 e^{-(r+\gamma/2)t}$$

para  $s = s^+$ , e:

$$v(t) + s^- x(t) = s^- x_0 e^{(r-\gamma/2)t}$$

para  $s = s^-$ . Subtraímos agora uma equação da outra para eliminar  $v(t)$  e obter uma equação para a posição:

$$x(t) = x_0 \frac{(r + \gamma/2) e^{-(r-\gamma/2)t} + (r - \gamma/2) e^{(r-\gamma/2)t}}{2r}$$

onde  $r$  é dado pela equação  $r = \sqrt{\left(\frac{\gamma}{2}\right)^2 - \omega_0^2}$ .

Lembradas as definições das funções hiperbólicas, podemos reescrever o mesmo resultado na forma mais compacta:

$$x(t) = x_0 e^{-\frac{\gamma t}{2}} \left( \cosh(rt) - \frac{\gamma}{2r} \sinh(rt) \right)$$

### Exercício Resolvido 2.4

A que regime pertence o oscilador do Exemplo 2.01?

#### Resolução:

Vimos ao resolver o exercício 2.1 que  $\omega_0 = 10 \text{ rad/s}$ , enquanto  $\gamma = 1 \text{ s}^{-1}$ . Vemos portanto que  $2\omega_0 > \gamma$ . O oscilador é subamortecido. Posto em movimento, ele oscilará continuamente até ficar praticamente parado, como ilustrado pela figura abaixo:

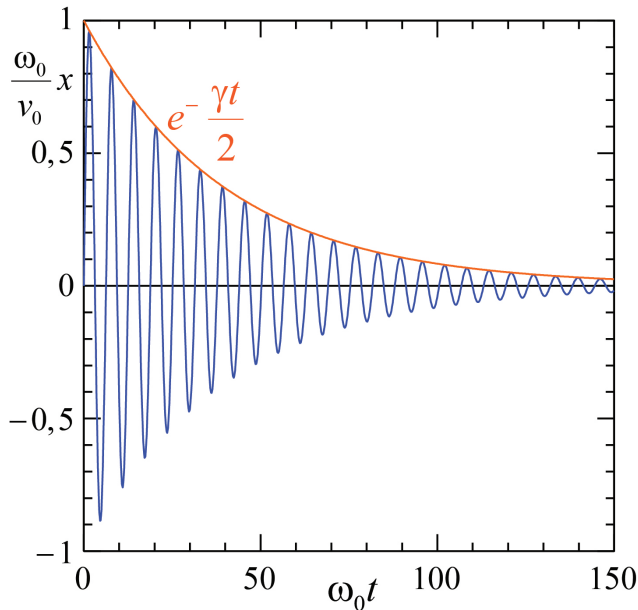


Figura 5: Oscilações fracamente amortecidas. Com  $\gamma \ll \omega_0$ , a massa oscila numerosas vezes antes de parar. A vibração equivale a um MHS com amplitude exponencialmente decrescente

### Exercício Resolvido 2.5

Suponha que o oscilador do exercício 2.1 passe pela origem com velocidade de  $1 \text{ m/s}$ . Tomando esse instante como origem dos tempos, encontre a posição do oscilador para um instante  $t > 0$ , qualquer.

#### Resolução:

Se a posição inicial for nula,  $x(t \geq 0)$  será o produto de uma exponencial por uma senoide. Especificamente,

segundo a equação  $x(t) = v_0 e^{-\gamma t/2} \frac{\sin(\omega_1 t)}{\omega_1}$ ,

$$x(t) = v(t=0) e^{-\gamma t/2} \frac{\text{sen}(\omega_1 t)}{\omega_1}$$

onde  $\omega_1$  é a frequência da equação  $\omega_1 = \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2/4}$ . Substituídos a velocidade inicial e os valores encontrados no exercício 2.1, somos conduzidos ao resultado

$$x(t) = \frac{2}{\sqrt{399}} e^{-t/2} \text{sen}(\sqrt{399/4}t)$$

### Exercício Resolvido 2.6

Suponha agora que o oscilador tenha massa  $m = 1 \text{ kg}$  e a mola tenha constante  $k = 100 \text{ N/m}$ , como no exercício 2.1, mas que o coeficiente de atrito viscoso seja tal que o sistema seja criticamente amortecido. A massa passa pelo origem, no instante  $t = 0$ , com velocidade  $2 \text{ m/s}$ . Encontre a sua posição em função do tempo.

#### Resolução:

Para o oscilador ser criticamente amortecido, o coeficiente de amortecimento  $\gamma$  deve ser o dobro da frequência  $\omega_0$ . Como esta última é igual a  $\sqrt{k/m} = 10$ , o coeficiente de amortecimento deve ser:

$$\gamma = 20 \text{rad} / \text{s}$$

De acordo com a equação  $x(t) = v_0 t e^{-\omega_0 t}$ , a posição em função do tempo é dada pela relação:

$$x(t) = 2t e^{-10t} \text{ .}$$